

Protokoll zur 6. Sitzung am 18.11.2009

Sitzungsleiter: Sven Sieverding

Protokollführer: Jens Heyen

Anwesend: Alle, mit Ausnahme von: Dirk, Christoph, Xinghui, alle entschuldigt

Verspätet: /

Beginn der Sitzung: 16:33

Ende der Sitzung: 17:47

Top 1 - Organisatorisches

- Jens hat das Protokollieren übernommen. Damit ist Dirk bei der nächsten Sitzung für das Protokoll zuständig.
- Für den Restricted-Bereich unserer Homepage wird es nur einen Benutzernamen sowie ein Passwort geben, die von Günter noch bekannt gegeben werden.
- Als Gast durften wir André Bolles in unserer Runde herzlich Willkommen heißen. André beschäftigt sich mit der Sensordatenfusion von Fahrerassistenzsystemen und ist daher sehr an unserer Projektgruppe interessiert. André wird am **Mittwoch, 2.12.2009** in einem kurzen Vortrag sich und seine Arbeit noch genauer vorstellen.

Top 2 - GIT

- Versehentlich wurde in der letzten Sitzung am Montag, den 16.11.2009 für den doc-Branch im GIT festgehalten, dass auch alle Unterabschnitte als Branches angelegt werden sollten. Dies ist jedoch nicht korrekt. Die Unterabschnitte sollen als *Ordner* angelegt werden!
- Zu dem wurde beschlossen, dass die Struktur des GIT von Dirk bis zum kommenden Montag (23.11.2009) angelegt werden soll, damit die Präsentationen sowie Tätigkeitsberichte, etc. eingecheckt werden können.

TOP 3 - Vorträge

- Jens hat seinen Vortrag über *Fahrerassistenzsysteme* gehalten.
- Andreas hat seinen Vortrag über *Silab* gehalten.

TOP 4 - Vorlesung zum Thema der Projektgruppe

Prof. Dr. Martin Fränze gibt erstmalig dieses Semester eine Vorlesung zum Thema *autonome Fahrzeugführung*. Die Veranstaltung ist sehr dünn besetzt, sodass die Teilnahme weiterer PG-Teilnehmer wünschenswert wäre. Die Eckdaten der Veranstaltung sind wie folgt:

- Prof. Dr. Martin Fränze
- Veranstaltungsnummer 2.01.321
- Mi, 10:00 - 12:00 (Vorlesung), Raum: A05 1-160
- Di, 14:00 - 16:00 (Seminar), Raum: A04 2-221 (nur selten)
- noch seehhrrr viele Plätze frei
- Exakt das Thema unserer Projektgruppe
- Ziele:
 - Verständnis der Fahrdynamik straßengebundener Fahrzeuge
 - Kenntnis der Funktionsweise von Fahrzeugregelungssystemen
 - Kenntnis von Architekturen zur (teil-) automatischen Fahrzeugführung

Weitere Informationen sind unter <http://schotter.informatik.uni-oldenburg.de:7080/moduldb/modulDeskriptor.php?moduleid=2284> einzusehen.

Sonstiges

- Christoph und Sven haben sich schon etwas mit dem graphischen Projektassistenten für das V-Modell XT beschäftigt. Die ersten Eindrücke sind positiv und es wird sich weiterhin mit diesem Programm beschäftigt. Von diesem Programm gibt es Installer für diverse Plattformen.
- Desweiteren lautet der Name des Programms zum Projektmanagement *Gantt-Projekt*.
- Jens hat ein Buch zum Thema Fahrerassistenzsystemen empfohlen. Eine digitale Ausgabe wird sich demnächst im Restricted-Bereich der Homepage einfinden.

Nächstes Treffen

- Termin für das nächste Treffen ist Montag, der 23.11.2009, 16:30
- Protokollführer beim nächsten Treffen ist Dirk
- Vorträge *Matlab/Simulink* von Alex und *Bildbearbeitung/-erkennung* von Dirk werden gehalten